## 111 學年度普通型高級中等學校數理及資訊學科能力競賽

# 第5區複賽 物理科實驗一參考解

### (一)實驗原理

#### 1. 静摩擦係數:

物體置於一傾斜角可變之斜面,當斜面傾斜角慢慢變大,假設物體恰可滑動瞬間斜面傾斜角為 $\theta s$ ,此時物體受重力mg、正向力N與最大靜摩擦力fs.max

由静力平衡分析,

平行斜面方向: fs,  $max = mg \sin \theta s$ 

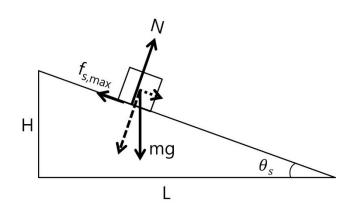
垂直斜面方向: N = mg cos θs

 $\chi$ fs, max =  $\mu$ sN

 $\rightarrow$  mg sin  $\theta s = \mu s$  mg cos  $\theta s$ 

 $\rightarrow \sin \theta s = \mu s \cos \theta s$ 

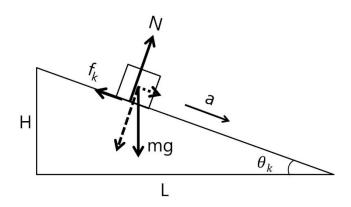
$$\rightarrow \mu s = \frac{\sin \theta s}{\cos \theta s} = \tan \theta s = \frac{H}{L}$$



因此我們只需要調整斜面傾斜角,紀錄恰使物體滑動瞬間之斜面高H與底邊長L,即可求出靜摩擦係數 $\mu s$ 

#### 2. 動摩擦係數:

一斜面傾斜角 $\theta k$ ,物體於斜面上受合力作用沿斜面向下滑動,並產生加速度a,此時物體受重力mg、正向力N與動摩擦力fk



物體沿斜面下滑,故垂直斜面方向: $N=mg\cos\theta k$  由牛頓第二運動定律分析,平行斜面方向合力: $mg\sin\theta k-fk=ma$  又 $fk=\mu k$  N

- $\rightarrow$  mg sin  $\theta k \mu k N = ma$
- $\rightarrow$  mg sin  $\theta k \mu k$  mg cos  $\theta k = ma$

 $\rightarrow$  a = g sin  $\theta k$  –  $\mu k$  g cos  $\theta k$  = g(sin  $\theta k$  –  $\mu k$  cos  $\theta k$ )

假設物體從靜止開始沿斜面下滑,下滑距離為S、所需時間為t,由等加速度運動公式可得:

$$S = \frac{1}{2}at^2$$

$$S = \frac{g}{2}(\sin\theta k - \mu k\cos\theta k)t^2$$

$$S = \frac{g}{2} \left( \frac{H}{\sqrt{H^2 + L^2}} - \mu k \frac{L}{\sqrt{H^2 + L^2}} \right) t^2$$

測量並記錄物體下滑距離S與所需時間t,做 $S-t^2$ 關係圖,其斜率

$$M = \frac{g}{2} \left( \frac{H}{\sqrt{H^2 + L^2}} - \mu k \frac{L}{\sqrt{H^2 + L^2}} \right)$$

$$\rightarrow \ \mu k = \frac{H}{L} - \frac{2M}{gL} \sqrt{H^2 + L^2}$$

因此只要測量不同下滑距離S與所需時間t,做 $S-t^2$ 關係圖得其斜率M,再帶入斜面高H、底邊長L與重力加速度g,即可求出動摩擦係數 $\mu k$ 

### (二)實驗步驟

1. 以長尾夾夾住木板,長尾夾綁一段棉線,棉線另一端固定在支架之橫桿上, 如下圖所示。



- 2. 稍微鬆開支架橫桿,轉動橫桿使棉線捲在桿上,同時木板被帶動使傾斜角改變。
- 3. 釋放捲起的棉線使木板恢復水平,放置質量 10g 之天平用砝碼於木板上,慢慢轉動橫桿,當砝碼恰可滑動時停止轉動橫桿,並將橫桿鎖緊,測量並記錄此時斜面高H與底邊長L。
- 4. 改用質量 20g、50g 之天平用砝碼,分別重複步驟 3。
- 5. 藉由測得數據及原理推導之公式計算求得靜摩擦係數。
- 6. 以長尾夾夾住橫桿及木板,使木板傾斜角固定,如下圖所示。



- 7. 放置質量 10g 之天平用砝碼於木板上,且距離底端長 S 為 75 公分,釋放砝碼從靜止開始下滑,記錄砝碼自釋放下滑至底端之時間 t 並重複測量三次。
- 8. 改變放置砝碼位置,分別距離底端 65 公分、55 公分、45 公分、35 公分, 重複步驟 7。
- 9. 改用質量 20g、50g 之天平用砝碼,分別重複步驟 7~8。
- 10. 測量並記錄此時斜面高H與底邊長L。
- 11. 做 $S-t^2$ 關係圖,並計算回歸線之斜率M,再由斜面高H、底邊長L與重力加速度g,透過原理推導之公式求出動摩擦係數。

### (三)數據紀錄、分析

### 1. 静摩擦係數測量

砝碼質量 m(g)	10	20	50
斜面高H(cm)	34. 40	33. 90	34. 20
斜面底邊長 L(cm)	71.95	72. 73	72. 40
砝碼與木板之間	0.48	0.47	0.47

# 的静摩擦係數μs

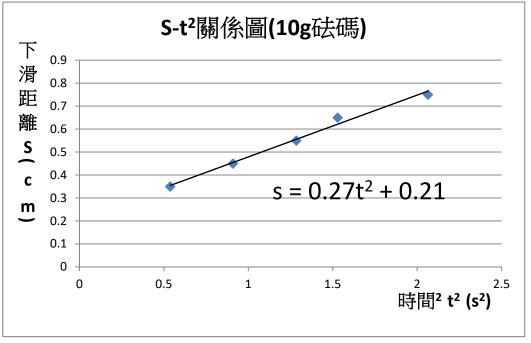
靜摩擦係數μs =  $\frac{H}{L}$ 

### 2. 動摩擦係數測量

(1)帶測物:質量 10g 之天平用砝碼 斜面高H=36.30cm

斜面底邊長L=71.30cm

	·碼下滑 離 S(cm)	75. 00	65. 00	55. 00	45. 00	35. 00
所	第1次 測	1.50	1. 29	1.14	0. 92	0.72
需時	第2次 測	1.41	1.19	1.13	0. 98	0.73
間 t	第 3 次 測	1.40	1.23	1.13	0.96	0. 75
(s)	平均	1.44	1.24	1.13	0. 95	0. 73



$$\mu k = \frac{H}{L} - \frac{2M}{gL} \sqrt{H^2 + L^2}$$

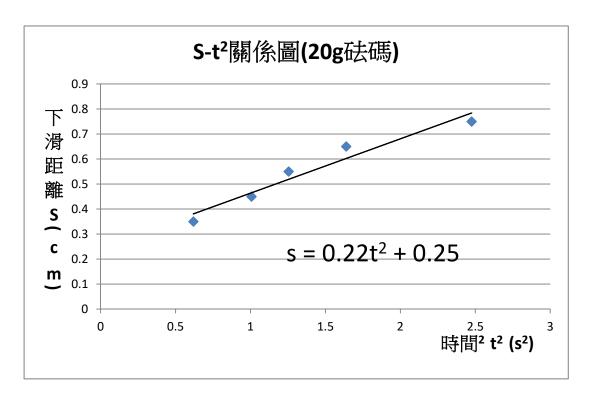
由圖可知,斜率M=0.27  $\rightarrow$   $\mu k = 0.45$ 

(2)帶測物:質量20g之天平用砝碼

斜面高H=36.30cm

# 斜面底邊長L=71.30cm

	·碼下滑 離 S(cm)	75. 00	65. 00	55. 00	45. 00	35. 00
所	第1次 測	1.60	1. 29	1.10	1.01	0. 75
需時	第2次 測	1.58	1.20	1.14	0. 99	0. 79
間 t	第 3 次 測	1.54	1.35	1.12	1.01	0.82
(s)	平均	1.57	1.28	1.12	1.00	0.79



$$\mu k = \frac{H}{L} - \frac{2M}{gL} \sqrt{H^2 + L^2}$$

由圖可知,斜率 $M=0.22 \rightarrow \mu k = 0.46$ 

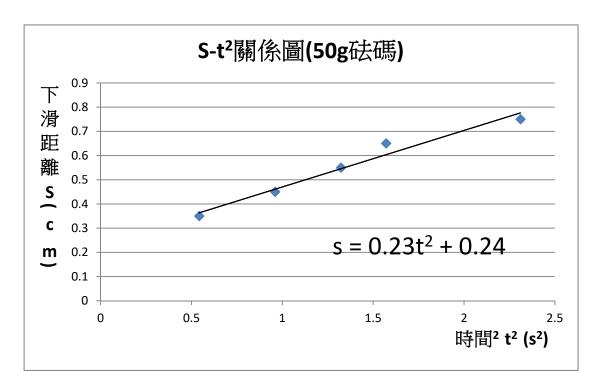
# (3)帶測物:質量50g之天平用砝碼

斜面高H=36.30cm

斜面底邊長L=71.30cm

砝碼下滑	75.00	65.00	55.00	45.00	35.00

距離	離 S(cm)					
所	第1次 測	1.41	1. 29	1.13	0. 93	0.72
需時	第2次 測	1.53	1.23	1.17	0. 99	0. 73
間 t	第3次 測	1.62	1. 24	1.15	1.02	0. 76
(s)	平均	1.52	1.25	1.15	0. 98	0.74



$$\begin{split} \mu k &= \frac{H}{L} - \frac{2M}{gL} \sqrt{H^2 + L^2} \\ \\ \text{由圖可知,斜率M=0.} \ 23 \ \to \ \mu k = 0.46 \end{split}$$

### (四)實驗討論

### 1. 誤差成因:

- (1) 因人有反應時間,以碼錶進行人為觀測時,存在操作者本身的反應時間誤差。
- (2) 人為控制釋放砝碼開始滑動時,手勢或力道有可能影響砝碼後續之運動。

### 2. 誤差改善方法:

- (1) 避免過大傾斜角或過短下滑距離,拉長砝碼下滑時間。
- (2) 若能用直尺等物先擋住砝碼再靜止釋放,較能減少手勢或力道之影

響。

### 3. 原理探討:

- (1) 相同接觸面與正向力情況下,動摩擦力會略小於最大靜摩擦力,因此 相同接觸面動摩擦係數接略小於靜摩擦係數
- (2) 由原理推導發現物體質量Ⅲ最終都會被消掉,因此摩擦係數與物體之質量無關。

#### 4. 結果合理性:

- (1) 由實驗結果發現,相同接觸面之動摩擦係數接略小於靜摩擦係數,與 理論相符。
- (2) 我們假定不同質量之砝碼材質相同,但表面性質未必完全相同,操作 結果摩擦係數確實並未完全相同,但仍可推斷與質量並無關係。

### 5. 實驗技巧:

- (1) 先操作靜摩擦係數測量,可知讓砝碼下滑所需最小角度,當操作動摩擦係數測量時,只需比該角度大一些就能讓砝碼下滑,又避免滑的太快。
- (2) 可將皮尺以夾子固定於木板旁,作為下滑距離的測量依據。

### 6. 注意事項:

- (1) 木板架設集中在支架的某一側,支架架設時應考慮整體質心位置與平 衡問題,避免翻覆。
- (2) 傾斜角度無需使用量角器測量,只需記錄斜面任兩邊長度,即可求出 對應三角函數值。
- (3) 計算分析時應注意帶入的物理量單位是否統一,最終結果摩擦係數應 該沒有單位才正確。